

RUANG VEKTOR

A. DEFINISI RUANG VEKTOR

Definisi 4.1 : Misalkan V sebarang himpunan benda yang dua operasinya kita definisikan penambahan dan perkalian skalar (bilangan real), V disebut ruang vektor dan benda-benda pada V kita namakan vektor jika dan hanya jika memenuhi aksioma 4.1 berikut:

1. Jika $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in V$, maka $\mathbf{u} + \mathbf{v} \in V$
2. $\mathbf{u} + \mathbf{v} = \mathbf{v} + \mathbf{u}$
3. $(\mathbf{u} + \mathbf{v}) + \mathbf{w} = \mathbf{u} + (\mathbf{v} + \mathbf{w})$
4. $\exists \mathbf{0} \in V$ sehingga $\mathbf{0} + \mathbf{u} = \mathbf{u} + \mathbf{0}, \forall \mathbf{u} \in V$
5. $\forall \mathbf{u} \in V, \exists -\mathbf{u} \in V$, sehingga $\mathbf{u} + (-\mathbf{u}) = (-\mathbf{u}) + \mathbf{u} = \mathbf{0}$
6. Jika $k \in R$ dan $\mathbf{u} \in V$ maka $k\mathbf{u} \in V$
7. $k(\mathbf{u} + \mathbf{v}) = k\mathbf{u} + k\mathbf{v}$
8. $(k + l)\mathbf{u} = k\mathbf{u} + l\mathbf{u}$
9. $k(l\mathbf{u}) = (kl)\mathbf{u}$
10. $1\mathbf{u} = \mathbf{u}$

Contoh 4.1 :

1. Himpunan vektor Euclides dengan operasi standar (operasi penjumlahan dan operasi perkalian dengan skalar).

Notasi : R^n (Ruang Euclides orde n)

- R : Bilangan real
- R^2 : Vektor di bidang
- R^3 : Vektor di ruang tiga dimensi

2. Himpunan matriks berukuran $m \times n$ dengan operasi standar (penjumlahan matriks dan perkalian matriks dengan skalar),

Notasi : $M_{m \times n}$ (Ruang Matriks $m \times n$)

3. Himpunan polinom pangkat n dengan operasi standar.

Notasi : P_n (Ruang Polinom orde n)

Contoh 4.2 :

Selidiki apakah himpunan semua bilangan real positif x dengan operasi-operasi $x + x' = xx'$ dan $kx = x^k$ membentuk ruang vektor!

Penyelesaian:

1. Misalkan $u = x, x \in R^+$ dan $v = x', x' \in R^+$ maka $u + v = x + x' = xx' \in R$,
maka syarat 1 dipenuhi :
2. $u + v = x + x'$
 $= xx'$
 $= x'x$ (sifat komutatif dalam bilangan real positif)
 $= x' + x$
 $= v + u$, maka syarat 2 dipenuhi
3. Misalkan $w = x''$, maka :
 $(u + v) + w = (x + x') + x''$
 $= (xx') + x''$ (definisi)
 $= xx'x''$ (definisi)
 $= x(x'x'')$ (sifat asosiatif pada perkalian bilangan real)
 $= x + (x'x'')$
 $= x + (x' + x'')$, maka syarat 3 dipenuhi
4. Misalkan ada $\mathbf{o} \in R^+$, sedemikian hingga:
 $x + \mathbf{o} = x$
 $\Leftrightarrow x\mathbf{o} = x$ (definisi)
 $\Leftrightarrow \mathbf{o} = \frac{x}{x} = 1 \in R^+$, syarat 4 dipenuhi
5. Misalkan ada $(-u)$ sedemikian hingga
 $u + (-u) = \mathbf{o}$
 $\Leftrightarrow x + (-u) = 1$
 $\Leftrightarrow (-u) = \frac{1}{x}, x > 0$, maka $\frac{1}{x} \in R^+$, jadi syarat 5 dipenuhi
6. Misalkan $u = x, x \in R^+$ dan $k \in R$, maka
 $ku = kx$
 $= x^k \in R^+$ (bilangan real positif jika dipangkatkan, hasilnya akan positif juga), jadi syarat 6 dipenuhi
7. $k(u + v) = k(x + x')$
 $= (x + x')^k$ (definisi)
 $= (xx')^k$ (definisi)
 $= x^k(x')^k$ (sifat pangkat)
 $= kx + kx'$ (definisi)
 $= ku + kv$, syarat 7 dipenuhi
8. $(k + l)u = (k + l)x$

$$\begin{aligned}
&= x^{(k+l)} \text{ (definisi)} \\
&= x^k x^l \text{ (sifat pangkat)} \\
&= x^k + x^l \text{ (definisi)} \\
&= kx + lx \text{ (definisi)} \\
&= ku + lu, \text{ sifat 8 dipenuhi}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
9. \quad k(lu) &= k(lx) \\
&= k(x^l) \text{ (definisi)} \\
&= (x^l)^k \text{ (definisi)} \\
&= x^{kl} \text{ (sifat pangkat)} \\
&= (kl)x \\
&= (kl)u, \text{ syarat 9 dipenuhi}
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
10. \quad 1u &= 1x \\
&= x^1 \text{ (definisi)} \\
&= x, \text{ syarat 10 dipenuhi}
\end{aligned}$$

Karena ke-10 aksioma dipenuhi maka himpunan semua bilangan real positif x dengan operasi-operasi $x + x' = xx'$ dan $kx = x^k$ membentuk ruang vektor.

B. RUANG EUCLID ORDE-N

Definisi 4.2 : Jika n adalah sebuah bilangan positif, maka tupel- n -terorde (*ordered- n -tuple*) adalah sebuah urutan n bilangan real (a_1, a_2, \dots, a_n) . Himpunan semua tupel- n -terorde dinamakan ruang- n dan dinyatakan dengan R^n .

Andaikan terdapat ruang berdimensi 3 dapat disimbolkan sebagai (a_1, a_2, a_3) dapat diinterpretasikan secara geometris sebagai suatu titik atau suatu vektor.

1. Vektor Nol

Definisi Vektor nol : Vektor nol adalah Vektor yang berbentuk $\mathbf{0} = (0,0,0)$

2. Negatif suatu vektor

Definisi 4.3 : Jika $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ adalah sebuah vektor pada R^n , maka negatif \mathbf{u} dinyatakan oleh $-\mathbf{u}$ dan didefinisikan sebagai berikut :

$$-\mathbf{u} = (-u_1, -u_2, \dots, -u_n)$$

Contoh 4.3:

Jika $\mathbf{U} = (1,5, -6)$ maka $-\mathbf{U} = (-1, -5, 6)$

3. Operasi Standar pada R^n

a. Penjumlahan dua Vektor

Definisi 4.4 : Dua vektor $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ dan $\mathbf{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ pada R^n maka $\mathbf{u} + \mathbf{v} = (u_1 + v_1, u_2 + v_2, \dots, u_n + v_n)$

Contoh 4.4 :

Jika $\mathbf{u} = (2, 5, -8)$ dan $\mathbf{v} = (1, 9, -10)$, maka $\mathbf{u} + \mathbf{v} = (2, 5, -8) + (1, 9, -10) = (3, 14, -18)$

b. Selisih dua Vektor

Definisi 4.5 : Dua vektor $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ dan $\mathbf{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ pada R^n maka $\mathbf{u} - \mathbf{v} = \mathbf{u} + (-\mathbf{v}) = (u_1 - v_1, u_2 - v_2, \dots, u_n - v_n)$

c. Perkalian skalar dengan vektor

Definisi 4.6 : Jika k adalah sebarang skalar dan $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$, maka perkalian skalar $k\mathbf{u} = (ku_1, ku_2, \dots, ku_n)$

Contoh 4.5:

Jika $k = 3$ dan $\mathbf{u} = (1, -9, 8)$, maka $k\mathbf{u} = 3(1, -9, 8) = (3, -27, 24)$

d. Kesamaan Dua Vektor

Definisi 4.7 : Dua vektor $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ dan $\mathbf{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ pada R^n dikatakan sama jika $u_1 = v_1, u_2 = v_2, \dots, u_n = v_n$

4. Hasil Kali Dalam Euclidis (*Euclidean Inner Product*) Dua Vektor

Definisi 4.8: Jika $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ dan $\mathbf{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ adalah sebarang vektor pada R^n , maka hasil kali dalam Euclidis $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}$ kita definisikan dengan :

$$\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = u_1v_1 + u_2v_2 + \dots + u_nv_n$$

$$\langle \mathbf{u}, \mathbf{v} \rangle = u_1v_1 + u_2v_2 + \dots + u_nv_n$$

Contoh 4.6:

$$\begin{aligned} \mathbf{u} = (2, 3, 7) \text{ dan } \mathbf{v} = (-9, 8, 7), \text{ maka } \mathbf{u} \cdot \mathbf{v} &= 2(-9) + 3(8) + 7(7) \\ &= -18 + 24 + 49 \\ &= 55 \end{aligned}$$

5. Panjang (Norma) dan Jarak Euclides sebuah Vektor

Definisi 4.9 : Jika $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ pada R^n , maka norma (panjang) \mathbf{u} adalah $\|\mathbf{u}\| = \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + \dots + u_n^2}$

Contoh 4.7:

$$\text{Jika } \mathbf{u} = (1, 2, 2) \text{ maka } \|\mathbf{u}\| = \sqrt{1^2 + 2^2 + 2^2} = \sqrt{1 + 4 + 4} = \sqrt{9} = 3$$

Jarak euclides antara titik-titik $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ dan $\mathbf{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ pada R^n didefinisikan sebagai:

$$d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\| = \sqrt{(u_1 - v_1)^2 + (u_2 - v_2)^2 + \dots + (u_n - v_n)^2}$$

Contoh 4.8 :

Jika $\mathbf{u} = (1, 3, -2, 7)$ dan $\mathbf{v} = (0, 7, 2, 2)$ maka :

$$\begin{aligned}d(\mathbf{u}, \mathbf{v}) &= \|\mathbf{u} - \mathbf{v}\| = \sqrt{(1-0)^2 + (3-7)^2 + (-2-2)^2 + (7-2)^2} \\ &= \sqrt{1 + 16 + 16 + 25} \\ &= \sqrt{58}\end{aligned}$$

Ketaksamaan Cauchy-Schwarz dalam R^n

Teorema 4.4 : Jika $\mathbf{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$ dan $\mathbf{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ adalah vektor-vektor dalam R^n , maka:

$$|\mathbf{u} \cdot \mathbf{v}| \leq \|\mathbf{u}\| \|\mathbf{v}\|$$

atau

$$|u_1v_1 + u_2v_2 + \dots + u_nv_n| \leq \sqrt{u_1^2 + u_2^2 + \dots + u_n^2} \sqrt{v_1^2 + v_2^2 + \dots + v_n^2}$$

C. SUB RUANG

Definisi 4.10 : Diketahui V ruang vektor, $W \subseteq V$, W disebut sub ruang dari V jika hanya jika W itu sendiri merupakan ruang vektor di bawah penambahan dan perkalian skalar yang didefinisikan pada V .

Aksioma 4.2 :

V ruang vektor, $W \subseteq V$, W disebut sub ruang dari V jika hanya jika

- (1) Jika \mathbf{u} dan \mathbf{v} adalah vektor-vektor pada W , maka $\mathbf{u} + \mathbf{v} \in W$
- (2) Jika $k \in R$ dan $\mathbf{u} \in W$, maka $k\mathbf{u} \in W$

Contoh 4.9 :

Selidiki apakah himpunan W dari semua matriks 2×2 yang mempunyai bilangan nol pada diagonal utamanya adalah sub ruang dari M_{22} !

Penyelesaian :

(1) Misalkan $u = \begin{bmatrix} 0 & a \\ b & 0 \end{bmatrix} \in W$ dan $v = \begin{bmatrix} 0 & c \\ d & 0 \end{bmatrix} \in W$

Maka $u + v = \begin{bmatrix} 0 & a \\ b & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & c \\ d & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & a+c \\ b+d & 0 \end{bmatrix} \in W$ (karena matriks yang dihasilkan mempunyai bilangan nol pada diagonal utamanya), jadi syarat 1 dipenuhi

(2) $ku = k \begin{bmatrix} 0 & a \\ b & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & ka \\ kb & 0 \end{bmatrix} \in W$, (karena matriks yang dihasilkan mempunyai bilangan nol pada diagonal utamanya), jadi syarat 2 dipenuhi

Karena syarat (1) dan (2) dipenuhi maka himpunan W dari semua matriks 2×2 yang mempunyai bilangan nol pada diagonal utamanya adalah sub ruang dari M_{22} !

D. KOMBINASI LINEAR

Definisi 4.11 : Sebuah vektor w dinamakan **kombinasi linear** dari vektor-vektor v_1, v_2, \dots, v_r jika vektor tersebut dapat dinyatakan dalam bentuk $w = k_1 v_1 + k_2 v_2 + \dots + k_r v_r$ dengan k_1, k_2, \dots, k_r adalah skalar.

Contoh 4.10 :

Misal $u = (2, 4, 0)$ dan $v = (1, -1, 3)$ adalah vektor-vektor di R^3 . Apakah vektor berikut merupakan kombinasi linear dari vektor-vektor di atas :

- a. $a = (4, 2, 6)$
- b. $b = (1, 5, 6)$
- c. $c = (0, 0, 0)$

Penyelesaian:

- a. Tulis $k_1 u + k_2 v = a$

Akan diperiksa apakah terdapat nilai k_1 dan k_2 sehingga kesamaan tersebut dipenuhi :

$$k_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix}$$

dapat dibentuk menjadi :

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & -1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 6 \end{pmatrix}$$

dengan operasi baris elementer (OBE):

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 4 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{1(\frac{1}{2})}} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 2 \\ 4 & -1 & 2 \\ 0 & 3 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{21(-4)}} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 2 \\ 0 & -3 & -6 \\ 0 & 3 & 6 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{32(1)}} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 2 \\ 0 & -3 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{2(-\frac{1}{3})}} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{12(-\frac{1}{2})}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Matriks eselon tereduksi yang diperoleh:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ Sehingga diperoleh persamaan baru yaitu : } k_1 = 1 \text{ dan } k_2 = 2.$$

Dengan demikian terdapat nilai $k_1 = 1$ dan $k_2 = 2$. Sehingga a merupakan kombinasi linear dari u dan v atau bisa ditulis sebagai $a = u + 2v$

- b. Tulis $k_1 u + k_2 v = b$

Akan diperiksa apakah terdapat nilai k_1 dan k_2 sehingga kesamaan tersebut dipenuhi :

$$k_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ 0 \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix}$$

dapat dibentuk menjadi :

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & -1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 6 \end{pmatrix}$$

dengan operasi baris elementer (OBE):

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 4 & -1 & 5 \\ 0 & 3 & 6 \end{pmatrix} \mathbf{B}_{1(\frac{1}{2})} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 4 & -1 & 5 \\ 0 & 3 & 6 \end{pmatrix} \mathbf{B}_{21(-4)} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & -3 & 3 \\ 0 & 3 & 6 \end{pmatrix} \\ \mathbf{B}_{2(-\frac{1}{3})} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 6 \end{pmatrix} \mathbf{B}_{32(-3)} \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}$$

Perhatikan baris ketiga dari Operasi Baris Elementer di atas

$$0k_1 + 0k_2 = 9$$

SPL ini tidak konsisten (tidak mempunyai solusi) karena seharusnya $0k_1 + 0k_2 = 0$. Jadi, tidak ada nilai k_1 dan k_2 yang memenuhi, sehingga \mathbf{b} tidak dapat dinyatakan sebagai kombinasi linear dari \mathbf{u} dan \mathbf{v} .

- c. Dengan memilih $k_1 = 0$ dan $k_2 = 0$, maka dapat ditulis $k_1\mathbf{u} + k_2\mathbf{v} = \mathbf{c}$.

Artinya vektor nol merupakan kombinasi linear dari vektor apapun.

E. MERENTANG / MEMBANGUN

Jika $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r$ adalah vektor-vektor pada ruang vektor V , maka secara umum beberapa vektor dalam V dapat dibentuk menjadi kombinasi linear dari $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r$ dan yang lainnya bisa tidak dapat dibentuk sebagai kombinasi linear.

Definisi 4.12 : Jika $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r$ adalah vektor-vektor pada ruang vektor V dan jika masing-masing vektor pada V dapat dinyatakan sebagai kombinasi linear $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_r$ maka kita mengatakan bahwa vektor-vektor ini merentang V .

Contoh 4.11 :

Tentukan apakah $\mathbf{v}_1 = (1,1,2), \mathbf{v}_2 = (1,0,1), \mathbf{v}_3 = (2,1,3)$ merentangkan ruang vektor R^3 ?

Penyelesaian:

Harus ditentukan apakah suatu vektor sembarang $\mathbf{b} = (b_1, b_2, b_3)$ dalam R^3 dapat dinyatakan sebagai suatu kombinasi linear $\mathbf{b} = k_1\mathbf{v}_1 + k_2\mathbf{v}_2 + k_3\mathbf{v}_3$ dari vektor-vektor $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3$.

Maka didapat :

$$(b_1, b_2, b_3) = k_1(1,1,2) + k_2(1,0,1) + k_3(2,1,3)$$

atau

$$(b_1, b_2, b_3) = (k_1 + k_2 + 2k_3, k_1 + k_3, 2k_1 + k_2 + 3k_3)$$

Sehingga diperoleh persamaan:

$$k_1 + k_2 + 2k_3 = b_1 \cdots (1)$$

$$k_1 + k_3 = b_2 \cdots (2)$$

$$2k_1 + k_2 + 3k_3 = b_3 \cdots (3)$$

Persamaan diselesaikan menggunakan OBE,

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & b_1 \\ 1 & 0 & 1 & b_2 \\ 2 & 1 & 3 & b_3 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{21(-1)}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & b_1 \\ 0 & -1 & -1 & -b_1+b_2 \\ 2 & 1 & 3 & b_3 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{31(-2)}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & b_1 \\ 0 & -1 & -1 & -b_1+b_2 \\ 0 & -1 & -1 & -2b_1+b_3 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{B_{32(-1)}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 & b_1 \\ 0 & -1 & -1 & -b_1+b_2 \\ 0 & 0 & 0 & -b_1-b_2+b_3 \end{pmatrix}$$

Terdapat baris 0 pada matriks setelah direduksi, sehingga ada vektor $b = (b_1, b_2, b_3)$ di R^3 yang bukan merupakan kombinasi linear dari v_1, v_2, v_3 . Jadi v_1, v_2, v_3 tidak membangun R^3 .

F. KEBEBASAN LINEAR

Definisi 4.13 : Jika $S = \{v_1, v_2, \dots, v_r\}$ adalah himpunan vektor, maka persamaan vektor $k_1v_1 + k_2v_2 + \dots + k_rv_r = \mathbf{0}$ mempunyai paling sedikit penyelesaian, yaitu $k_1 = 0, k_2 = 0, \dots, k_r = 0$.

Jika ini adalah satu-satunya penyelesaian, maka S kita namakan himpunan **bebas linear** (*linearly independent*). Jika ada penyelesaian lain, maka S kita namakan himpunan **tak bebas linear** (*linearly dependent*) atau **bergantung linear**.

Contoh 4.13 :

Himpunan vektor-vektor $S = \{u, v, w\}$, dengan :

$$u = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, w = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Selidiki vektor-vektor tersebut bebas linear atau bergantung linear!

Penyelesaian :

$$k_1u + k_2v + k_3w = \mathbf{0}$$

$$k_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} + k_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} + k_3 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} k_1 \\ -2k_1 \\ 1k_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2k_2 \\ 2k_2 \\ -1k_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1k_3 \\ 1k_3 \\ -1k_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Sehingga diperoleh persamaan :

$$\begin{aligned} k_1 + 2k_2 - k_3 &= 0 \\ -2k_1 + 2k_2 + k_3 &= 0 \\ k_1 - k_2 - k_3 &= 0 \end{aligned}$$

Diselesaikan menggunakan OBE:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 0 \\ -2 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{21(2)} B_{31(-1)}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 6 & -1 & 0 \\ 0 & -3 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{32(\frac{1}{2})}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 6 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 6 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{B_{3(-2)}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 6 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Sehingga diperoleh persamaan baru :

$$\begin{aligned} k_1 + 2k_2 - k_3 &= 0 \\ 6k_2 - k_3 &= 0 \\ k_3 &= 0 \end{aligned}$$

Sehingga diperoleh penyelesaian, $k_1 = 0$, $k_2 = 0$ dan $k_3 = 0$
Jadi, vektor-vektor tersebut bebas linear.

Contoh 4.14 :

$$\mathbf{a} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}, \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \mathbf{c} = \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Apakah ketiga vektor diatas saling bebas linear R^3 ?

Penyelesaian:

$$k_1 \mathbf{a} + k_2 \mathbf{b} + k_3 \mathbf{c} = \mathbf{0} \text{ atau } \begin{pmatrix} -1 & 1 & 2 \\ 3 & 1 & -6 \\ 2 & -1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \\ k_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

dengan OBE diperoleh:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 0 & 4 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Ini menunjukkan bahwa k_1, k_2, k_3 merupakan solusi tak hingga banyak.

Jadi, $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ adalah vektor-vektor yang bergantung linear.

G. BASIS DAN DIMENSI

Definisi 4.14 : Jika V adalah sembarang ruang vektor dan $S = \{v_1, v_2, \dots, v_r\}$ adalah suatu himpunan vektor-vektor dalam V , maka S disebut suatu **basis** untuk V jika dua syarat ini dipenuhi:

- S bebas secara linear
- S merentangkan V .

Basis dari suatu ruang vektor tidak harus tunggal tetapi bisa lebih dari satu. Ada dua macam basis yang kita kenal yaitu basis standar dan basis tidak standar.

Contoh basis standar:

- $S = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$, dengan $e_1, e_2, \dots, e_n \in R^n$

$$e_1 = (1, 0, \dots, 0), e_2 = (0, 1, \dots, 0), \dots, e_n = (0, 0, \dots, 1)$$

Merupakan basis standar dari R^n .

- $S = \{1, x, x^2, \dots, x^n\}$ merupakan basis standar untuk P_n (polinom orde- n)
- $S = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}$ merupakan basis standar untuk M_{22} .

Teorema 4.5 : Jika $S = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ adalah suatu basis untuk suatu ruang vektor V , maka setiap vektor v dalam V dapat dinyatakan dalam bentuk $v = c_1v_1 + c_2v_2 + \dots + c_nv_n$ dalam tepat satu cara.

Bukti :

Karena S merentangkan V , maka dari definisi kita dapatkan bahwa setiap vektor dalam V dapat dinyatakan sebagai kombinasi linear dari vektor-vektor dalam S . Untuk melihat bahwa hanya ada satu cara untuk menyatakan suatu vektor sebagai kombinasi linear dari vektor-vektor dalam S , suatu vektor v dapat ditulis sebagai:

$$v = c_1v_1 + c_2v_2 + \dots + c_nv_n \text{ dan juga sebagai } v = k_1v_1 + k_2v_2 + \dots + k_nv_n$$

Dengan mengurangkan persamaan kedua dan pertama akan didapat:

$$(c_1v_1 + c_2v_2 + \dots + c_nv_n) - (k_1v_1 + k_2v_2 + \dots + k_nv_n) = 0$$

$$(c_1 - k_1)v_1 + (c_2 - k_2)v_2 + \dots + (c_n - k_n)v_n = 0$$

Karena ruas kiri dari persamaan ini adalah suatu kombinasi linear dari vektor-vektor dalam S maka kebebasan linear mengimplikasikan bahwa :

$$c_1 - k_1 = 0, \quad c_2 - k_2 = 0, \quad \dots, \quad c_n - k_n = 0$$

Yaitu :

$$c_1 = k_1, \quad c_2 = k_2, \quad \dots, \quad c_n = k_n$$

Jadi kedua persamaan v adalah sama.

Contoh 4.15 :

Anggap $v_1 = (1,2,1)$, $v_2 = (2,9,0)$, $v_3 = (3,3,4)$. Tunjukkan bahwa himpunan $S = \{v_1, v_2, v_3\}$ adalah suatu basis untuk R^3 !

Penyelesaian :

1) S bebas secara linear, harus ditunjukkan satu-satunya penyelesaian dari :

$$k_1v_1 + k_2v_2 + k_3v_3 = 0 \text{ adalah } k_1 = k_2 = k_3 = 0$$

2) S merentang R^3 , harus ditunjukkan bahwa sembarang vektor $b = (b_1, b_2, b_3)$ dapat dinyatakan sebagai suatu kombinasi linear :

$$k_1v_1 + k_2v_2 + k_3v_3 = b$$

Dari syarat (1) diperoleh:

$$\begin{aligned} k_1 + 2k_2 + 3k_3 &= 0 \\ 2k_1 + 9k_2 + 3k_3 &= 0 \\ k_1 + 4k_3 &= 0 \end{aligned}$$

Dari syarat (2) diperoleh:

$$\begin{aligned} k_1 + 2k_2 + 3k_3 &= b_1 \\ 2k_1 + 9k_2 + 3k_3 &= b_2 \\ k_1 + 4k_3 &= b_3 \end{aligned}$$

Sehingga diperoleh :

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 9 & 3 \\ 1 & 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \\ k_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Sehingga diperoleh :

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 9 & 3 \\ 1 & 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} k_1 \\ k_2 \\ k_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}$$

Penyelesaian menggunakan OBE:

Syarat (1)

$$\begin{aligned} &\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 2 & 9 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 4 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 5 & -3 & 0 \\ 0 & -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 5 & -3 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 5 & -3 & 0 \end{pmatrix} \\ &\sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Matriks terakhir diperoleh matriks eselon tereduksi sehingga penyelesaiannya adalah

$k_1 = 0, k_2 = 0, k_3 = 0$, sehingga S bebas secara linear.

Syarat (2)

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & b_1 \\ 2 & 9 & 3 & b_2 \\ 1 & 0 & 4 & b_3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & b_1 \\ 0 & 5 & -3 & b_2 - 2b_1 \\ 0 & -2 & 1 & b_3 - b_1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & b_1 \\ 0 & -2 & 1 & b_3 - b_1 \\ 0 & 5 & -3 & b_2 - 2b_1 \end{pmatrix} \sim$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & b_1 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{-b_3 + b_1}{2} \\ 0 & 5 & -3 & b_2 - 2b_1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & b_1 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{2} & \frac{-b_3 + b_1}{2} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} & \frac{-9b_1 + 5b_3}{2} \end{pmatrix} \sim$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & -26b_1 + 6b_2 + 15b_3 \\ 0 & 1 & 0 & -3b_3 + 5b_1 - b_2 \\ 0 & 0 & 1 & -2b_2 + 9b_1 - 5b_3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -36b_1 + 8b_2 + 21b_3 \\ 0 & 1 & 0 & -3b_3 + 5b_1 - b_2 \\ 0 & 0 & 1 & -2b_2 + 9b_1 - 5b_3 \end{pmatrix}$$

Matriks terakhir diperoleh matriks eselon tereduksi sehingga penyelesaiannya adalah :

$$k_1 = -36b_1 + 8b_2 + 21b_3$$

$$k_2 = -3b_3 + 5b_1 - b_2$$

$$k_3 = -2b_2 + 9b_1 - 5b_3$$

Sehingga vektor sembarang \mathbf{b} dapat dinyatakan sebagai suatu kombinasi linear, Jadi S merentang di R^3 .

Karena syarat (1) dan (2) terpenuhi maka S merupakan suatu basis untuk R^3 .

Perhitungan dengan menggunakan teorema.

Berdasarkan teorema 4.6, untuk membuktikan apakah suatu himpunan merupakan suatu basis, cukup dibuktikan determinan matriks koefisien adalah tidak sama dengan 0.

Untuk **Contoh 4.15** akan diperiksa apakah determinan matriks koefisien tidak sama dengan 0.

$$\begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 9 & 3 \\ 1 & 0 & 4 \end{vmatrix} = -1$$

Karena determinan matriks koefisien tidak sama dengan 0, maka S merupakan suatu basis untuk R^3 .

Berdasarkan **contoh 4.15**, karena terdapat himpunan $S = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3\}$ beranggotakan 3 vektor dan semuanya merupakan basis untuk R^3 maka dimensi dari S adalah 3 atau ditulis $\dim(S) = 3$.

H. RUANG BARIS, RUANG KOLOM DAN RUANG NOL

Definisi 4.16 : Tinjaulah matriks $m \times n$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Vektor-vektor

$$\mathbf{r}_1 = (a_{11}, a_{12}, \dots, a_{1n})$$

$$\mathbf{r}_2 = (a_{21}, a_{22}, \dots, a_{2n})$$

$$\vdots \quad \vdots \quad \vdots \quad \vdots$$

$$\mathbf{r}_m = (a_{m1}, a_{m2}, \dots, a_{mn})$$

terbentuk dari baris-baris A yang kita namakan vektor-vektor baris A , dan vektor-vektor :

$$\mathbf{c}_1 = \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{bmatrix} \quad \mathbf{c}_2 = \begin{bmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \vdots \\ a_{m2} \end{bmatrix} \quad \mathbf{c}_n = \begin{bmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \vdots \\ a_{mn} \end{bmatrix}$$

terbentuk dari kolom-kolom A yang kita namakan **vektor-vektor kolom A** . Subruang R^n yang direntang oleh vektor-vektor baris disebut **ruang baris** (row space) A dan Subruang R^n yang direntang oleh vektor-vektor kolom disebut **ruang kolom** (column space) A .

Definisi 4.17 : Dimensi ruang baris dan ruang kolom matriks A dinamakan rank A dan dinyatakan dengan **rank (A)**

Contoh 4.17 :

Misalkan Matriks

$$A = \begin{pmatrix} -1 & -2 & -1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & -1 \\ 1 & 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}$$

Vektor kolom
Vektor baris

dengan melakukan OBE diperoleh :

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Perhatikan kolom-kolom pada matriks hasil OBE. Matriks A mempunyai **basis ruang kolom** yaitu :

$$\left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}$$

Basis ruang baris diperoleh dengan cara, mentransposkan terlebih dahulu matriks A , lakukan OBE pada A^T , sehingga diperoleh:

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & \frac{-1}{2} \\ 0 & 1 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Kolom-kolom pada matriks hasil OBE yang memiliki satu utama bersesuaian dengan matriks asal (A). Ini berarti, matriks A tersebut mempunyai **basis ruang baris** :

$$\left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

Dimensi basis ruang baris = ruang kolom dinamakan **rank**. Jadi rank dari matriks A adalah 2.

Contoh 4.18 :

Cari basis-basis untuk ruang-ruang baris dan kolom dari:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 4 & -2 & 5 & 4 \\ 2 & -6 & 9 & -1 & 8 & 2 \\ 2 & -6 & 9 & -1 & 9 & 7 \\ -1 & 3 & -4 & 2 & -5 & -4 \end{pmatrix}$$

Penyelesaian:

Setelah direduksi, menjadi matriks:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 4 & -2 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & -2 & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Basis untuk ruang kolom A adalah:

$$C_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, C_3 = \begin{pmatrix} 4 \\ 9 \\ 9 \\ -4 \end{pmatrix}, C_5 = \begin{pmatrix} 5 \\ 8 \\ 9 \\ -5 \end{pmatrix},$$

Untuk mencari basis ruang baris, matriks A ditransposkan terlebih dahulu.

$$A^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & -1 \\ -3 & -6 & -6 & 3 \\ 4 & 9 & 9 & -4 \\ -2 & -1 & -1 & 2 \\ 5 & 8 & 9 & -5 \\ 4 & 2 & 7 & -4 \end{pmatrix} \quad \text{Setelah direduksi, menjadi matriks:} \quad \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Basis untuk ruang baris A adalah:

$$r_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 4 \\ -2 \\ 5 \\ 4 \end{pmatrix}^T, r_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \\ 9 \\ -1 \\ 8 \\ 2 \end{pmatrix}^T, r_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ -6 \\ 9 \\ -1 \\ 9 \\ 7 \end{pmatrix}^T$$

Contoh 4.19 :

Carilah sebuah basis untuk ruang yang direntang oleh vektor-vektor $v_1 = (1, -2, 0, 0, 3)$, $v_2 = (2, -5, -3, -2, 6)$, $v_3 = (0, 5, 15, 10, 0)$, $v_4 = (2, 6, 18, 8, 6)$!

Penyelesaian:

Ruang vektor yang direntang vektor-vektor ini adalah ruang baris dari matriks

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 & 3 \\ 2 & -5 & -3 & -2 & 6 \\ 0 & 5 & 15 & 10 & 0 \\ 2 & 6 & 18 & 8 & 6 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_{21(-2)}, B_{41(-2)}} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & -1 & -3 & -2 & 0 \\ 0 & 5 & 15 & 10 & 0 \\ 0 & 10 & 18 & 8 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_{3(\frac{1}{5}), B_{4(\frac{1}{2})}}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & -1 & -3 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 2 & 0 \\ 0 & 5 & 9 & 4 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_{23(1)}, B_{43(-5)}} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & -6 & -6 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow{B_{4(-\frac{1}{6})}}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Vektor-vektor baris tak nol pada matriks ini adalah

$$v_1 = (1, -2, 0, 0, 3), v_2 = (0, 1, 3, 2, 0) \text{ dan } v_3 = (0, 0, 1, 1, 0)$$

Jadi rank dari matriks tersebut = 3

Basis Ruang Nol

Basis ruang nol suatu matriks dapat diperoleh dengan membentuk SPL homogen, kemudian menentukan solusi dari SPL homogen tersebut. Basis ruang nolnya itu dibangun oleh vektor-vektor pembangun ruang nol atau ruang solusi dari SPL tersebut.

Contoh 4.20 :

Diketahui SPL homogen

$$2a + b - 2c - 2d = 0$$

$$a - b + 2c - d = 0$$

$$-a + 2b - 4c + d = 0$$

$$3a - 3d = 0$$

Solusi SPL Homogen di atas dapat dicari dengan OBE terhadap matriks yang diperbesar.

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 2 & 1 & -2 & -2 & 0 \\ 1 & -1 & 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -4 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & -3 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{b_2 \leftrightarrow b_1} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 2 & -1 & 0 \\ 2 & 1 & -2 & -2 & 0 \\ -1 & 2 & -4 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 0 & -3 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{\begin{array}{l} -2b_1 + b_2 \\ b_1 + b_3 \\ -3b_1 + b_4 \end{array}} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 3 & -6 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -6 & 0 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{b_2 \leftrightarrow b_3} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -6 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -6 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$\begin{array}{l} b_2 + b_1 \\ -3b_2 + b_3 \\ -3b_2 + b_4 \end{array} \left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

sehingga

$$a - d = 0 \rightarrow a = d$$

$$b - 2c = 0 \rightarrow b = 2c$$

Misalkan $c = s$ dan $d = t$ dengan $s, t \in R$ maka

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t \\ 2s \\ s \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} s + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} t$$

Maka, basis bagi ruang solusi adalah

$$\left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$